

## Feuille de calcul n°20 — Calcul matriciel – Corrigés

**Exercice 1.** On considère les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 7 & -4 \end{pmatrix}.$$

Calculer :

1.  $A + B$     2.  $2A - B$     3.  $AB$     4.  $BA$     5.  ${}^tB {}^tA$     6.  $3(A - 2B)$

**Solution.**

$$1. A + B = \begin{pmatrix} 3 & 5 \\ 2 & 9 \end{pmatrix}.$$

$$2. 2A - B = \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ 4 & 10 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 4 \\ 4 & 6 \end{pmatrix}.$$

$$3. AB = \begin{pmatrix} 2+0 & 2+12 \\ 4+0 & 4+20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 14 \\ 4 & 24 \end{pmatrix}.$$

$$4. BA = \begin{pmatrix} 2+4 & 6+10 \\ 0+8 & 0+20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 16 \\ 8 & 20 \end{pmatrix}.$$

$$5. \text{ Première méthode : } {}^tB {}^tA = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2+0 & 4+0 \\ 2+12 & 4+20 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 14 & 24 \end{pmatrix}$$

$$\text{Seconde méthode : } {}^tB {}^tA = {}^t(AB) = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 14 & 24 \end{pmatrix}$$

$$6. 3(A - 2B) = 3 \left[ \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ 0 & 8 \end{pmatrix} \right] = 3 \begin{pmatrix} -3 & -1 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -9 & -3 \\ 6 & -9 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 2.** On considère les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 7 & -2 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \quad E = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Calculer :

1.  $A^2$     2.  $A^3$     3.  $BE$     4.  $EB$     5.  $AE$     6.  $BA$     7.  $D^2$     8.  $DC$     9.  ${}^tBB$ .

**Solution.**

$$1. A^2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -1 \\ 3 & 3 & 4 \\ 9 & -7 & 3 \end{pmatrix}.$$

$$2. A^3 = A^2A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & -1 \\ 3 & 3 & 4 \\ 9 & -7 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & -6 & -5 \\ 15 & -1 & 11 \\ 18 & -26 & -1 \end{pmatrix}$$

$$3. BE = (1 \ 7 \ -2) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = (17).$$

$$4. EB = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} (1 \ 7 \ -2) = \begin{pmatrix} 1 & 7 & -2 \\ 2 & 14 & -4 \\ -1 & -7 & 2 \end{pmatrix}$$

$$5. AE = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$6. BA = (1 \ 7 \ -2) \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} = (-5 \ 15 \ 3)$$

$$7. D^2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 4 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$$

$$8. DC = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 3 & -1 & 1 \\ 4 & 3 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$9. {}^tBB = \begin{pmatrix} 1 \\ 7 \\ -2 \end{pmatrix} (1 \ 7 \ -2) = \begin{pmatrix} 1 & 7 & -2 \\ 7 & 49 & -14 \\ -2 & -14 & 4 \end{pmatrix}$$

**Exercice 3.** On considère les matrices

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

1. Calculer  $A^2$ ,  $B^2$  et  $C^2$ .
2. Calculer  $A^3$ ,  $B^3$  et  $C^3$ .
3. Calculer  $A^4$ ,  $B^4$  et  $C^4$ .
4. Conjecturer, pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ , une expression explicite de  $A^n$ ,  $B^n$  et  $C^n$  en fonction de  $n$ . (On ne demande pas de démontrer ces conjectures.)

**Solution.**

$$1. A^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B^2 = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 0 & 9 \end{pmatrix}$$

$$C^2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{pmatrix} = 3C$$

$$2. A^3 = A^2A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$B^3 = B^2B = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 0 & 9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & 19 \\ 0 & 27 \end{pmatrix}$$

$$C^3 = C^2C = (3C)C = 3C^2 = 3(3C) = 9C$$

$$\begin{aligned}
3. \quad A^4 &= A^3 A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \\
B^4 &= B^3 B = \begin{pmatrix} 8 & 19 \\ 0 & 27 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 16 & 65 \\ 0 & 81 \end{pmatrix} \\
C^4 &= C^3 C = (9C)C = 9C^2 = 9(3C) = 27C
\end{aligned}$$

4. On peut conjecturer que, pour tout  $n \in \mathbb{N}^*$ ,  $A^n = \begin{pmatrix} 1 & n \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $B^n = \begin{pmatrix} 2^n & 3^n - 2^n \\ 0 & 3^n \end{pmatrix}$  et  $C^n = 3^{n-1}C$ .

**Exercice 4.** Pour chacune des matrices suivantes, déterminer si elle est inversible ou non. Lorsqu'elle est inversible, déterminer son inverse et, lorsqu'elle ne l'est pas, déterminer son rang.

$$\begin{aligned}
A &= \begin{pmatrix} \pi & e \\ 2 & 2 \end{pmatrix} & B &= \begin{pmatrix} 1+i & 2-i \\ i & -i \end{pmatrix} & C &= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 3 & -1 & 2 \end{pmatrix} \\
D &= \begin{pmatrix} \pi & \pi & 2\pi \\ \pi & 0 & 0 \\ -\pi & -2\pi & 0 \end{pmatrix} & E &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & 1 & -3 \\ 4 & 2 & 2 \end{pmatrix} & F &= \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \\
G &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & 3 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 3 & -1 \end{pmatrix} & H &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 & 4 \\ 7 & 2 & 2 & 9 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix} & J &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

**Solution.**

$$\det(A) = 2\pi - 2e \neq 0 \text{ donc } A \text{ est inversible et } A^{-1} = \frac{1}{2\pi - 2e} \begin{pmatrix} 2 & -e \\ -2 & \pi \end{pmatrix}.$$

$$\det(B) = (1+i)(-i) - i(2-i) = -i+1 - 2i-1 = -3i \neq 0 \text{ donc } B \text{ est inversible et } B^{-1} = \frac{1}{-3i} \begin{pmatrix} -i & -2+i \\ -i & 1+i \end{pmatrix}.$$

Soit  $a, b$  et  $c$  trois réels. On considère le système suivant associé à  $C$  :

$$(S_C) \begin{cases} x - y = a & L_1 \\ 2y + z = b & L_2 \\ 3x - y + 2z = c & L_3 \end{cases}$$

Alors,

$$(S_C) \iff \begin{cases} x - y = a & L_1 \\ 2y + z = b & L_2 \\ 2y + 2z = c - 3a & L_3 \leftarrow L_3 - 3L_1 \end{cases} \iff \begin{cases} x - y = a & L_1 \\ 2y + z = b & L_2 \\ z = -3a - b + c & L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \end{cases}$$

Le système échelonné possède 3 pivots donc  $C$  est inversible. De plus,

$$(S_C) \iff \begin{cases} x = a + y \\ 2y - 3a - b + c = b \\ z = -3a - b + c \end{cases} \iff \begin{cases} x = \frac{5}{2}a + b - \frac{1}{2}c \\ y = \frac{3}{2}a + b - \frac{1}{2}c \\ z = -3a - b + c \end{cases}$$

donc  $C^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{5}{2} & 1 & -\frac{1}{2} \\ \frac{3}{2} & 1 & -\frac{1}{2} \\ -3 & -1 & 1 \end{pmatrix}$ .

On peut remarquer que  $D = \pi D'$  où  $D' = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$ .

Soit  $a, b$  et  $c$  trois réels. On considère le système suivant associé à  $D'$  :

$$(S_{D'}) \begin{cases} x + y + 2z = a & L_1 \\ x = b & L_2 \\ -x - 2y = c & L_3 \end{cases}$$

Alors,

$$\begin{aligned} (S_{D'}) &\iff \begin{cases} x = b & L_1 \leftrightarrow L_2 \\ x + y + 2z = a & L_2 \leftrightarrow L_1 \\ -x - 2y = c & L_3 \end{cases} \iff \begin{cases} x = b & \\ y + 2z = a - b & L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ -2y = b + c & L_3 \leftarrow L_3 + L_1 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = b & \\ y + 2z = a - b & L_2 \\ 4z = 2a - b + c & L_3 \leftarrow L_3 + 2L_2 \end{cases} \end{aligned}$$

Le système échelonné possède 3 pivots donc  $D'$  est inversible. De plus,

$$(S_{D'}) \iff \begin{cases} x = b \\ y + a - \frac{1}{2}b + \frac{1}{2}c = a - b \\ z = \frac{1}{2}a - \frac{1}{4}b + \frac{1}{4}c \end{cases} \iff \begin{cases} x = b \\ y = -\frac{1}{2}b - \frac{1}{2}c \\ z = \frac{1}{2}a - \frac{1}{4}b + \frac{1}{4}c \end{cases}$$

Ainsi,  $D'^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix}$  donc  $D^{-1} = \frac{1}{\pi} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} & \frac{1}{4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\pi} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2\pi} & -\frac{1}{2\pi} \\ \frac{1}{2\pi} & -\frac{1}{4\pi} & \frac{1}{4\pi} \end{pmatrix}$

Soit  $a, b$  et  $c$  trois réels. On considère le système suivant associé à  $E$  :

$$(S_E) \begin{cases} x + 2z = a & L_1 \\ 2x + y - 3z = b & L_2 \\ 4x + 2y + 2z = c & L_3 \end{cases}$$

Alors,

$$(S_E) \iff \begin{cases} x + 2z = a & L_1 \\ y - 7z = b - 2a & L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ 2y - 6z = c - 4a & L_3 \leftarrow L_3 - 4L_1 \end{cases} \iff \begin{cases} x + 2z = a & L_1 \\ y - 7z = b - 2a & L_2 \\ 8z = -2b + c & L_3 \leftarrow L_3 - 2L_2 \end{cases}$$

Le système échelonné possède 3 pivots donc  $E$  est inversible. De plus,

$$(S_E) \iff \begin{cases} x + 2(-\frac{1}{4}b + \frac{1}{8}c) = a \\ y - 7(-\frac{1}{4}b + \frac{1}{8}c) = b - 2a \\ z = -\frac{1}{4}b + \frac{1}{8}c \end{cases} \iff \begin{cases} x = a + \frac{1}{2}b - \frac{1}{4}c \\ y = -2a - \frac{3}{4}b + \frac{7}{8}c \\ z = -\frac{1}{4}b + \frac{1}{8}c \end{cases}$$

$$\text{donc } E^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} \\ -2 & -\frac{3}{4} & \frac{7}{8} \\ 0 & -\frac{1}{4} & \frac{1}{8} \end{pmatrix}.$$

Soit  $a, b$  et  $c$  trois réels. On considère le système suivant associé à  $F$  :

$$(S_F) \begin{cases} 2y + z = a & L_1 \\ 2x + z = b & L_2 \\ x + 2y = c & L_3 \end{cases}.$$

Alors,

$$\begin{aligned} (S_F) &\iff \begin{cases} x + 2y = c & L_1 \leftrightarrow L_3 \\ 2x + z = b & L_2 \\ 2y + z = a & L_3 \leftrightarrow L_1 \end{cases} \iff \begin{cases} x + 2y = c & L_1 \\ -4y + z = b - 2c & L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ 2y + z = a & L_3 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x + 2y = c & L_1 \\ 2y + z = a & L_3 \leftrightarrow L_3 \\ -4y + z = b - 2c & L_3 \leftrightarrow L_2 \end{cases} \iff \begin{cases} x + 2y = c & L_1 \\ 2y + z = a & L_3 \\ 3z = 2a + b - 2c & L_3 \leftrightarrow L_3 + 2L_2 \end{cases} \end{aligned}$$

Le système échelonné possède 3 pivots donc  $F$  est inversible. De plus,

$$\begin{aligned} (S_F) &\iff \begin{cases} x + 2y = c \\ 2y + \frac{2}{3}a + \frac{1}{3}b - \frac{2}{3}c = a \\ z = \frac{2}{3}a + \frac{1}{3}b - \frac{2}{3}c \end{cases} \iff \begin{cases} x + 2(\frac{1}{6}a - \frac{1}{6}b + \frac{1}{3}c) = c \\ y = \frac{1}{6}a - \frac{1}{6}b + \frac{1}{3}c \\ z = \frac{2}{3}a + \frac{1}{3}b - \frac{2}{3}c \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x = -\frac{1}{3}a + \frac{1}{3}b + \frac{1}{3}c \\ y = \frac{1}{6}a - \frac{1}{6}b + \frac{1}{3}c \\ z = \frac{2}{3}a + \frac{1}{3}b - \frac{2}{3}c \end{cases} \end{aligned}$$

$$\text{Ainsi, } F^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{6} & -\frac{1}{6} & \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{pmatrix}.$$

Soit  $a, b, c$  et  $d$  quatre réels. On considère le système suivant associé à  $G$  :

$$(S_G) \begin{cases} x + z - t = a & L_1 \\ 2x + y + 3z - t = b & L_2 \\ x + y + z + t = c & L_3 \\ 2y + 3z - t = d & L_4 \end{cases}.$$

Alors,

$$\begin{aligned} (S_G) &\iff \begin{cases} x + z - t = a & L_1 \\ y + z + t = b - 2a & L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ y + 2t = c - a & L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \\ 2y + 3z - t = d & L_4 \end{cases} \iff \begin{cases} x + z - t = a & L_1 \\ y + z + t = b - 2a & L_2 \\ -z + t = a - b + c & L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \\ z - 3t = 4a - 2b + d & L_4 \leftarrow L_4 - 2L_2 \end{cases} \\ &\iff \begin{cases} x + z - t = a & L_1 \\ y + z + t = b - 2a & L_2 \\ -z + t = a - b + c & L_3 \leftarrow L_3 - L_2 \\ -2t = 5a - 3b + c + d & L_4 \leftarrow L_4 + L_3 \end{cases} \end{aligned}$$

Le système échelonné possède 4 pivots donc  $G$  est inversible. De plus,

$$\begin{aligned}
 (S_G) &\Leftrightarrow \begin{cases} x + z - \left(-\frac{5}{2}a + \frac{3}{2}b - \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d\right) = a \\ y + z - \frac{5}{2}a + \frac{3}{2}b - \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d = b - 2a \\ -z - \frac{5}{2}a + \frac{3}{2}b - \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d = a - b + c \\ t = -\frac{5}{2}a + \frac{3}{2}b - \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x + \left(-\frac{7}{2}a + \frac{5}{2}b - \frac{3}{2}c - \frac{1}{2}d\right) = -\frac{3}{2}a + \frac{3}{2}b - \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d \\ y - \frac{7}{2}a + \frac{5}{2}b - \frac{3}{2}c - \frac{1}{2}d = \frac{1}{2}a - \frac{1}{2}b + \frac{1}{2}c + \frac{1}{2}d \\ z = -\frac{7}{2}a + \frac{5}{2}b - \frac{3}{2}c - \frac{1}{2}d \\ t = -\frac{5}{2}a + \frac{3}{2}b - \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x = 2a - b + c \\ y = 4a - 3b + 2c + d \\ z = -\frac{7}{2}a + \frac{5}{2}b - \frac{3}{2}c - \frac{1}{2}d \\ t = -\frac{5}{2}a + \frac{3}{2}b - \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d \end{cases}
 \end{aligned}$$

$$\text{donc } G^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 0 \\ 4 & -3 & 2 & 1 \\ -\frac{7}{2} & \frac{5}{2} & -\frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{5}{2} & \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

Soit  $a, b, c$  et  $d$  quatre réels. On considère le système suivant associé à  $H$  :

$$(S_H) \begin{cases} x + 2z + 3t = a & L_1 \\ 2x + 2y + z + 4t = b & L_2 \\ 7x + 2y + 2z + 9t = c & L_3 \\ x - y - z - t = d & L_4 \end{cases}.$$

Alors,

$$\begin{aligned}
 (S_H) &\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2z + 3t = a & L_1 \\ 2y - 3z - 2t = b - 2a & L_2 \leftarrow L_2 - 2L_1 \\ 2y - 12z - 12t = c - 7a & L_3 \leftarrow L_3 - 7L_1 \\ -y - 3z - 4t = d - a & L_4 \leftarrow L_4 - L_1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + 2z + 3t = a & L_1 \\ -y - 3z - 4t = d - a & L_2 \leftrightarrow L_4 \\ 2y - 12z - 12t = c - 7a & L_3 \\ 2y - 3z - 2t = b - 2a & L_4 \leftrightarrow L_2 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2z + 3t = a & L_1 \\ -y - 3z - 4t = d - a & L_2 \\ -18z - 20t = -9a + c + 2d & L_3 \leftarrow L_3 + 2L_2 \\ -9z - 10t = -4a + b + 2d & L_4 \leftarrow L_4 + 2L_2 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2z + 3t = a & L_1 \\ -y - 3z - 4t = d - a & L_2 \\ -9z - 10t = -4a + b + 2d & L_3 \leftrightarrow L_4 \\ -18z - 20t = -9a + c + 2d & L_4 \leftrightarrow L_3 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x + 2z + 3t = a & L_1 \\ -y - 3z - 4t = d - a & L_2 \\ -9z - 10t = -4a + b + d & L_3 \\ 0 = -a - 2b + c - 2d & L_4 \leftarrow L_4 - 2L_3 \end{cases}
 \end{aligned}$$

Le système échelonné possède 3 pivots donc  $G$  n'est pas inversible et  $\text{rg}(G) = 3$ .

Soit  $a, b, c$  et  $d$  quatre réels. On considère le système suivant associé à  $J$  :

$$(S_J) \begin{cases} x + y - z - t = a & L_1 \\ -x + y + z + t = b & L_2 \\ -x - y - z + t = c & L_3 \\ -x - y - z - t = d & L_4 \end{cases}.$$

Alors,

$$(S_H) \Leftrightarrow \begin{cases} x + y - z - t = a & L_1 \\ 2y = b + a & L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ -2z = c + a & L_3 \leftarrow L_3 + L_1 \\ -2z - 2t = d + a & L_4 \leftarrow L_4 + L_1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y - z - t = a & L_1 \\ 2y = b + a & L_2 \leftarrow L_2 + L_1 \\ -2z = c + a & L_3 \leftarrow L_3 + L_1 \\ -2t = d - c & L_4 \leftarrow L_4 - L_3 \end{cases}$$

Le système échelonné possède 4 pivots donc  $J$  n'est pas inversible et  $\text{rg}(G) = 3$ . De plus,

$$(S_J) \Leftrightarrow \begin{cases} x + (\frac{1}{2}a + \frac{1}{2}b) - (-\frac{1}{2}a - \frac{1}{2}c) - (\frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d) = a \\ y = \frac{1}{2}a + \frac{1}{2}b \\ z = -\frac{1}{2}a - \frac{1}{2}c \\ t = \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -\frac{1}{2}b - \frac{1}{2}d \\ y = \frac{1}{2}a + \frac{1}{2}b \\ z = -\frac{1}{2}a - \frac{1}{2}c \\ t = \frac{1}{2}c - \frac{1}{2}d \end{cases}$$

$$\text{donc } J^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$