

II. – Orthogonalité dans l'espace

II. – Orthogonalité dans l'espace

1) Orthogonalité de vecteurs et de droites

II. – Orthogonalité dans l'espace

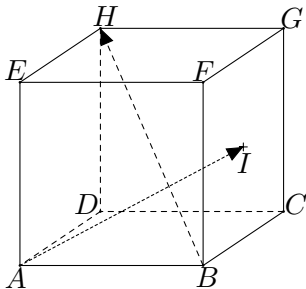
1) Orthogonalité de vecteurs et de droites

Définition 10

On dit que deux vecteurs $\vec{u}$ et $\vec{v}$ de l'espace sont orthogonaux si $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.

Exemple 11

On considère un cube $ABCDEFGH$ et on note I le centre du carré $BCGF$. Démontrer que les vecteurs $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ sont orthogonaux.



1^{ère} méthode (sans coordonnées)

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$.

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\overrightarrow{AI} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\overrightarrow{AI} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\overrightarrow{AI} = \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF})$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH} = -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH} = -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$$

donc

$$\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH} = -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$$

donc

$$\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = \left(\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE} \right) \cdot \left(-\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE} \right)$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH} = -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$$

donc

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} &= \left(\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\right) \cdot \left(-\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}\right) \\ &= -AB^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AD^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AE^2\end{aligned}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH} = -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$$

donc

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} &= \left(\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\right) \cdot \left(-\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}\right) \\ &= -AB^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AD^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AE^2 \\ &= -AB^2 + \frac{1}{2}AB^2 + \frac{1}{2}AB^2\end{aligned}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH} = -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$$

donc

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} &= \left(\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\right) \cdot \left(-\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}\right) \\ &= -AB^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AD^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AE^2 \\ &= -AB^2 + \frac{1}{2}AB^2 + \frac{1}{2}AB^2 = 0\end{aligned}$$

1^{ère} méthode (sans coordonnées)

On va montrer que $\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 0$. Pour cela, on décompose $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ selon les vecteurs portés par les arêtes du cube, par exemple $\overrightarrow{AB}$, $\overrightarrow{AD}$ et $\overrightarrow{AE}$:

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} &= \overrightarrow{AB} + \overrightarrow{BI} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{BG} = \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}(\overrightarrow{BC} + \overrightarrow{BF}) \\ &= \overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\end{aligned}$$

et

$$\overrightarrow{BH} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{DH} = -\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}$$

donc

$$\begin{aligned}\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} &= \left(\overrightarrow{AB} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AD} + \frac{1}{2}\overrightarrow{AE}\right) \cdot \left(-\overrightarrow{AB} + \overrightarrow{AD} + \overrightarrow{AE}\right) \\ &= -AB^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AD^2 + 0 + 0 + 0 + \frac{1}{2}AE^2 \\ &= -AB^2 + \frac{1}{2}AB^2 + \frac{1}{2}AB^2 = 0\end{aligned}$$

donc les vecteurs $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ sont orthogonaux.

2^{ème} méthode (avec coordonnées)

2^{ème} méthode (avec coordonnées)

On prend comme unité le côté du cube et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.

2^{ème} méthode (avec coordonnées)

On prend comme unité le côté du cube et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.

Alors, $\overrightarrow{AI} \left(1; \frac{1}{2}; \frac{1}{2} \right)$

2^{ème} méthode (avec coordonnées)

On prend comme unité le côté du cube et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.

Alors, $\overrightarrow{AI} \left(1; \frac{1}{2}; \frac{1}{2}\right)$ et $\overrightarrow{BH} (-1; 1; 1)$

2^{ème} méthode (avec coordonnées)

On prend comme unité le côté du cube et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.

Alors, $\overrightarrow{AI} \left(1; \frac{1}{2}; \frac{1}{2}\right)$ et $\overrightarrow{BH} (-1; 1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 1 \times (-1) + \frac{1}{2} \times 1 + \frac{1}{2} \times 1 = -1 + 1 = 0$$

2^{ème} méthode (avec coordonnées)

On prend comme unité le côté du cube et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.

Alors, $\overrightarrow{AI} \left(1; \frac{1}{2}; \frac{1}{2}\right)$ et $\overrightarrow{BH} (-1; 1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AI} \cdot \overrightarrow{BH} = 1 \times (-1) + \frac{1}{2} \times 1 + \frac{1}{2} \times 1 = -1 + 1 = 0$$

donc les vecteurs $\overrightarrow{AI}$ et $\overrightarrow{BH}$ sont orthogonaux.

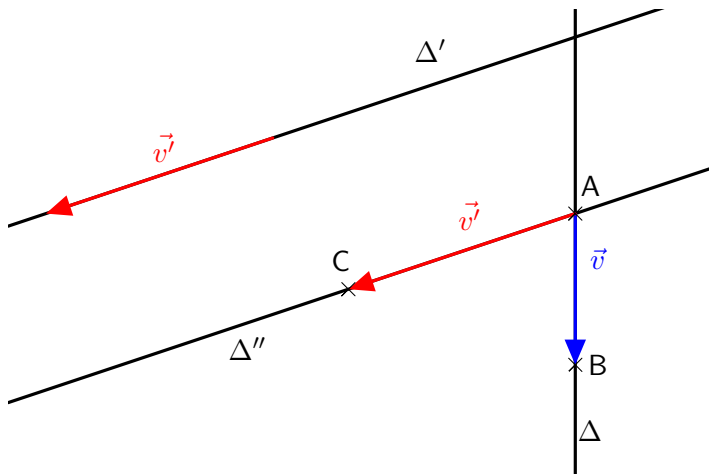
Propriété 12

Soit Δ et Δ' deux droites de l'espace de vecteurs directeurs respectifs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$. Alors, Δ et Δ' sont orthogonales si et seulement si $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont orthogonaux.

Démonstration. Considérons un point A sur Δ et le point B tel que $\overrightarrow{AB} = \vec{v}$.

Démonstration. Considérons un point A sur Δ et le point B tel que $\overrightarrow{AB} = \vec{v}$. Notons, de plus, Δ'' la parallèle à Δ' passant par A et C le point de Δ'' tel que $\overrightarrow{AC} = \vec{v}'$.

Démonstration. Considérons un point A sur Δ et le point B tel que $\overrightarrow{AB} = \vec{v}$. Notons, de plus, Δ'' la parallèle à Δ' passant par A et C le point de Δ'' tel que $\overrightarrow{AC} = \vec{v}'$.



Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ''

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$.

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$.
Or, $\vec{v} \cdot \vec{v}'$

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$.
Or, $\vec{v} \cdot \vec{v'} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}$

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$.
Or, $\vec{v} \cdot \vec{v'} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$ donc,

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$.
Or, $\vec{v} \cdot \vec{v'} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$ donc, comme $AB \neq 0$ et $AC \neq 0$,

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$.
 Or, $\vec{v} \cdot \vec{v'} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$ donc, comme $AB \neq 0$ et $AC \neq 0$, $\vec{v} \cdot \vec{v'} = 0$ si et seulement si $\cos(\widehat{BAC}) = 0$

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$.
 Or, $\vec{v} \cdot \vec{v'} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$ donc, comme $AB \neq 0$ et $AC \neq 0$, $\vec{v} \cdot \vec{v'} = 0$ si et seulement si $\cos(\widehat{BAC}) = 0$ ce qui équivaut à $\widehat{BAC} = 90^\circ$.

Alors, par définition, Δ est orthogonale à Δ' si et seulement si Δ est perpendiculaire à Δ'' ce qui équivaut à dire que $\widehat{BAC} = 90^\circ$. Or, $\vec{v} \cdot \vec{v}' = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$ donc, comme $AB \neq 0$ et $AC \neq 0$, $\vec{v} \cdot \vec{v}' = 0$ si et seulement si $\cos(\widehat{BAC}) = 0$ ce qui équivaut à $\widehat{BAC} = 90^\circ$. Ainsi, Δ et Δ' sont orthogonales si et seulement si $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont orthogonaux.

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' .

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$.

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$.

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$. Soit Δ'' une droite du plan $\mathcal{P}$ et $\vec{v}''$ un vecteur directeur de Δ'' .

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$. Soit Δ'' une droite du plan $\mathcal{P}$ et $\vec{v}''$ un vecteur directeur de Δ'' . Alors, il existe des réels a et b tels que $\vec{v}'' = a\vec{v} + b\vec{v}'$ donc

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$. Soit Δ'' une droite du plan $\mathcal{P}$ et $\vec{v}''$ un vecteur directeur de Δ'' . Alors, il existe des réels a et b tels que $\vec{v}'' = a\vec{v} + b\vec{v}'$ donc

$$\vec{v}'' \cdot \vec{n}$$

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$. Soit Δ'' une droite du plan $\mathcal{P}$ et $\vec{v}''$ un vecteur directeur de Δ'' . Alors, il existe des réels a et b tels que $\vec{v}'' = a\vec{v} + b\vec{v}'$ donc

$$\vec{v}'' \cdot \vec{n} = (a\vec{v} + b\vec{v}') \cdot \vec{n}$$

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$. Soit Δ'' une droite du plan $\mathcal{P}$ et $\vec{v}''$ un vecteur directeur de Δ'' . Alors, il existe des réels a et b tels que $\vec{v}'' = a\vec{v} + b\vec{v}'$ donc

$$\vec{v}'' \cdot \vec{n} = (a\vec{v} + b\vec{v}') \cdot \vec{n} = a(\vec{v} \cdot \vec{n}) + b(\vec{v}' \cdot \vec{n})$$

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$. Soit Δ'' une droite du plan $\mathcal{P}$ et $\vec{v}''$ un vecteur directeur de Δ'' . Alors, il existe des réels a et b tels que $\vec{v}'' = a\vec{v} + b\vec{v}'$ donc

$$\vec{v}'' \cdot \vec{n} = (a\vec{v} + b\vec{v}') \cdot \vec{n} = a(\vec{v} \cdot \vec{n}) + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}) = 0$$

car $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{v}$ et à $\vec{v}'$.

Propriété 13

Une droite est orthogonale à toute droite d'un plan si et seulement si elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Démonstration.

Clairement, si une droite est orthogonale à toute droite d'un plan alors elle est orthogonale à deux droites sécantes de ce plan.

Réciproquement, soit un plan $\mathcal{P}$, Δ et Δ' deux droites sécantes de $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ une droite de l'espace orthogonale à Δ et à Δ' . Notons $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ des vecteurs directeurs respectifs de Δ et Δ' et $\vec{n}$ un vecteur directeur de $\mathcal{D}$. Comme Δ et Δ' sont sécantes, les vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ sont non colinéaires et ils forment donc une base du plan $\mathcal{P}$. Soit Δ'' une droite du plan $\mathcal{P}$ et $\vec{v}''$ un vecteur directeur de Δ'' . Alors, il existe des réels a et b tels que $\vec{v}'' = a\vec{v} + b\vec{v}'$ donc

$$\vec{v}'' \cdot \vec{n} = (a\vec{v} + b\vec{v}') \cdot \vec{n} = a(\vec{v} \cdot \vec{n}) + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}) = 0$$

car $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{v}$ et à $\vec{v}'$. Ainsi, $\mathcal{D}$ est orthogonale à Δ'' . $\square$

2) Vecteur normal à un plan

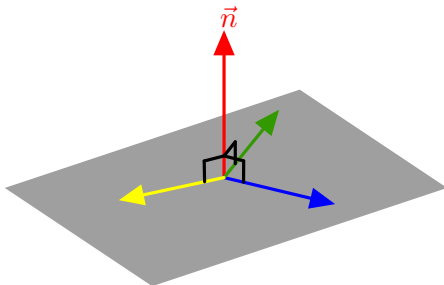
Définition 14

Soit $\mathcal{P}$ un plan de l'espace. On dit qu'un vecteur non nul $\vec{n}$ est un vecteur normal à $\mathcal{P}$ si $\vec{n}$ est orthogonal à tout vecteur de $\mathcal{P}$.

2) Vecteur normal à un plan

Définition 14

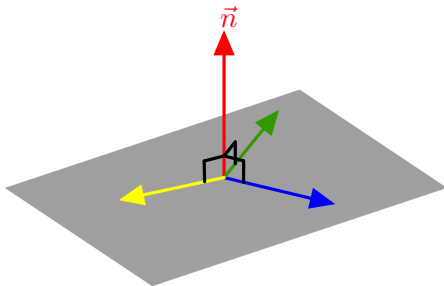
Soit $\mathcal{P}$ un plan de l'espace. On dit qu'un vecteur non nul $\vec{n}$ est un vecteur normal à $\mathcal{P}$ si $\vec{n}$ est orthogonal à tout vecteur de $\mathcal{P}$.



2) Vecteur normal à un plan

Définition 14

Soit $\mathcal{P}$ un plan de l'espace. On dit qu'un vecteur non nul $\vec{n}$ est un vecteur normal à $\mathcal{P}$ si $\vec{n}$ est orthogonal à tout vecteur de $\mathcal{P}$.



Remarque 15

Dire qu'un vecteur $\vec{n}$ est un vecteur normal à un plan $\mathcal{P}$ revient à dire que $\vec{n}$ est un vecteur directeur d'une droite orthogonale à $\mathcal{P}$.

Propriété 16

Soit $\mathcal{P}$ un plan de l'espace. Un vecteur non nul $\vec{n}$ est normal à $\mathcal{P}$ si et seulement s'il est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires de $\mathcal{P}$.

Propriété 16

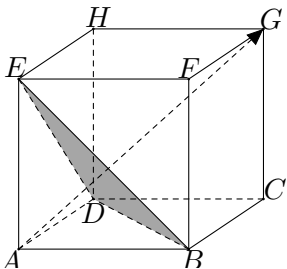
Soit $\mathcal{P}$ un plan de l'espace. Un vecteur non nul $\vec{n}$ est normal à $\mathcal{P}$ si et seulement s'il est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires de $\mathcal{P}$.

Démonstration.

C'est exactement ce qu'on a démontré dans la propriété 13. $\square$

Exemple 17

On considère un cube $ABCDEFGH$. Montrer que le vecteur $\overrightarrow{AG}$ est normal au plan (BDE) .



On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD}$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1 = 0$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1 = 0$$

et

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{DE}$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1 = 0$$

et

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{DE} = 1 \times 0 + 1 \times (-1) + 1 \times 1$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1 = 0$$

et

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{DE} = 1 \times 0 + 1 \times (-1) + 1 \times 1 = -1 + 1$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1 = 0$$

et

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{DE} = 1 \times 0 + 1 \times (-1) + 1 \times 1 = -1 + 1 = 0.$$

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1 = 0$$

et

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{DE} = 1 \times 0 + 1 \times (-1) + 1 \times 1 = -1 + 1 = 0.$$

Ainsi, $\overrightarrow{AG}$ est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires du plan (BDE)

On prend le côté du cube comme unité et on munit l'espace du repère orthonormé $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$. Alors, $\overrightarrow{AG} (1; 1; 1)$, $\overrightarrow{BD} (-1; 1; 0)$ et $\overrightarrow{DE} (0; -1; 1)$ donc

$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{BD} = 1 \times (-1) + 1 \times 1 + 1 \times 0 = -1 + 1 = 0$$

et

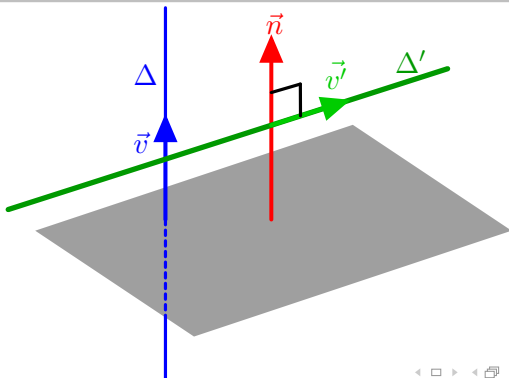
$$\overrightarrow{AG} \cdot \overrightarrow{DE} = 1 \times 0 + 1 \times (-1) + 1 \times 1 = -1 + 1 = 0.$$

Ainsi, $\overrightarrow{AG}$ est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires du plan (BDE) donc $\overrightarrow{AG}$ est normal (BDE) .

Propriété 18

Soit $\mathcal{P}$ un plan et Δ une droite de l'espace. On suppose que $\vec{n}$ est un vecteur normal à $\mathcal{P}$ et que $\vec{v}$ est un vecteur directeur de Δ . Alors,

1. Δ est parallèle à $\mathcal{P}$ si et seulement si $\vec{v}$ est orthogonal à $\vec{n}$;
2. Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$ si et seulement si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$.



Démonstration.

1. La droite Δ est parallèle à $\mathcal{P}$ si et seulement s'il existe une droite Δ' incluse dans $\mathcal{P}$ et parallèle à Δ .

Démonstration.

1. La droite Δ est parallèle à $\mathcal{P}$ si et seulement s'il existe une droite Δ' incluse dans $\mathcal{P}$ et parallèle à Δ . Ceci équivaut à dire que $\vec{v}$ est un vecteur du plan $\mathcal{P}$

Démonstration.

1. La droite Δ est parallèle à $\mathcal{P}$ si et seulement s'il existe une droite Δ' incluse dans $\mathcal{P}$ et parallèle à Δ . Ceci équivaut à dire que $\vec{v}$ est un vecteur du plan $\mathcal{P}$ ce qui équivaut à dire que $\vec{v}$ est orthogonal à $\vec{n}$.

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$.

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$.

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$.
Si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$ alors il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{n}$

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$.
Si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$ alors il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{n}$ donc, comme $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$,

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$.
Si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$ alors il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{n}$
donc, comme $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$,
$$\vec{v} \cdot \vec{u} = (k\vec{n}) \cdot \vec{u} = k(\vec{n} \cdot \vec{u}) = 0$$

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$. Si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$ alors il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{n}$ donc, comme $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$,
- $$\vec{v} \cdot \vec{u} = (k\vec{n}) \cdot \vec{u} = k(\vec{n} \cdot \vec{u}) = 0 \text{ et}$$
- $$\vec{v} \cdot \vec{u}' = (k\vec{n}) \cdot \vec{u}' = k(\vec{n} \cdot \vec{u}') = 0.$$

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$. Si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$ alors il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{n}$ donc, comme $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$,
- $$\vec{v} \cdot \vec{u} = (k\vec{n}) \cdot \vec{u} = k(\vec{n} \cdot \vec{u}) = 0 \text{ et}$$
- $$\vec{v} \cdot \vec{u}' = (k\vec{n}) \cdot \vec{u}' = k(\vec{n} \cdot \vec{u}') = 0. \text{ Ainsi, } \vec{v} \text{ est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires de } \mathcal{P}$$

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$. Si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$ alors il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{n}$ donc, comme $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$,
- $$\vec{v} \cdot \vec{u} = (k\vec{n}) \cdot \vec{u} = k(\vec{n} \cdot \vec{u}) = 0 \text{ et}$$
- $$\vec{v} \cdot \vec{u}' = (k\vec{n}) \cdot \vec{u}' = k(\vec{n} \cdot \vec{u}') = 0. \text{ Ainsi, } \vec{v} \text{ est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires de } \mathcal{P} \text{ donc } \vec{v} \text{ est normal } \mathcal{P}$$

2. Considérons deux vecteurs $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ orthogonaux de $\mathcal{P}$. Alors, $\vec{v}$ et $\vec{v}'$ ne sont pas colinéaires donc ils forment une base de $\mathcal{P}$. Si $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$ alors il existe un réel k tel que $\vec{v} = k\vec{n}$ donc, comme $\vec{n}$ est orthogonal à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$,
- $$\vec{v} \cdot \vec{u} = (k\vec{n}) \cdot \vec{u} = k(\vec{n} \cdot \vec{u}) = 0 \text{ et}$$
- $$\vec{v} \cdot \vec{u}' = (k\vec{n}) \cdot \vec{u}' = k(\vec{n} \cdot \vec{u}') = 0.$$
- Ainsi, $\vec{v}$ est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires de $\mathcal{P}$ donc $\vec{v}$ est normal $\mathcal{P}$ et ainsi Δ est orthogonal à $\mathcal{P}$.

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$.

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$.

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux,

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}$$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u}$$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u})$$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u}) = a \|\vec{u}\|^2$$

et

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}'$$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u}) = a \|\vec{u}\|^2$$

et

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}' = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u}'$$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u}) = a \|\vec{u}\|^2$$

et

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}' = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u}' = a(\vec{u} \cdot \vec{u}') + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}') + c(\vec{n} \cdot \vec{u}')$$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u}) = a \|\vec{u}\|^2$$

et

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}' = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u}' = a(\vec{u} \cdot \vec{u}') + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}') + c(\vec{n} \cdot \vec{u}') = b \|\vec{u}'\|^2.$$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u}) = a \|\vec{u}\|^2$$

et

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}' = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u}' = a(\vec{u} \cdot \vec{u}') + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}') + c(\vec{n} \cdot \vec{u}') = b \|\vec{u}'\|^2.$$

Comme $\|\vec{u}\| \neq 0$ et $\|\vec{u}'\| \neq 0$, on en déduit que $a = b = 0$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u}) = a \|\vec{u}\|^2$$

et

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}' = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u}' = a(\vec{u} \cdot \vec{u}') + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}') + c(\vec{n} \cdot \vec{u}') = b \|\vec{u}'\|^2.$$

Comme $\|\vec{u}\| \neq 0$ et $\|\vec{u}'\| \neq 0$, on en déduit que $a = b = 0$ donc $\vec{v} = c\vec{n}$

Réciproquement, supposons Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$. Comme les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{u}'$ et $\vec{n}$ sont non coplanaires, il existe des réels a , b et c tels que $\vec{v} = a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}$. Comme $\vec{n}$ et $\vec{v}$ sont orthogonaux à $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ et comme $\vec{u}$ et $\vec{u}'$ sont orthogonaux, on en déduit que

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u} = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u} = a(\vec{u} \cdot \vec{u}) + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}) + c(\vec{n} \cdot \vec{u}) = a \|\vec{u}\|^2$$

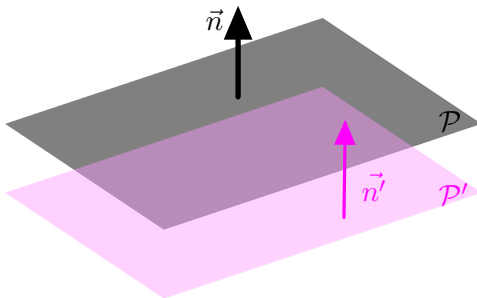
et

$$0 = \vec{v} \cdot \vec{u}' = (a\vec{u} + b\vec{u}' + c\vec{n}) \cdot \vec{u}' = a(\vec{u} \cdot \vec{u}') + b(\vec{u}' \cdot \vec{u}') + c(\vec{n} \cdot \vec{u}') = b \|\vec{u}'\|^2.$$

Comme $\|\vec{u}\| \neq 0$ et $\|\vec{u}'\| \neq 0$, on en déduit que $a = b = 0$ donc $\vec{v} = c\vec{n}$ et ainsi $\vec{v}$ est colinéaire à $\vec{n}$.

Propriété 19

Soit $\mathcal{P}$ et $\mathcal{P}'$ deux plans de l'espace de vecteurs normaux respectifs $\vec{n}$ et $\vec{n}'$. Alors, $\mathcal{P}$ et $\mathcal{P}'$ sont parallèles si et seulement si $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires.



Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.
Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires.

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$.

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$.

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$0 = \vec{u} \cdot \vec{n}$$

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$0 = \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}')$$

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$0 = \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}')$$

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 = \vec{u} \cdot \vec{n} &= (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \end{aligned}$$

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 &= \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \\ &= c \times k \times \|\vec{n}'\|^2 \end{aligned}$$

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}$, $\vec{u}$ et $\vec{v}$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 &= \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \\ &= c \times k \times \|\vec{n}'\|^2 \end{aligned}$$

Comme $k \times \|\vec{n}'\|^2 \neq 0$,

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}$, $\vec{u}$ et $\vec{v}$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 &= \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \\ &= c \times k \times \|\vec{n}'\|^2 \end{aligned}$$

Comme $k \times \|\vec{n}'\|^2 \neq 0$, on conclut que $c = 0$

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 &= \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \\ &= c \times k \times \|\vec{n}'\|^2 \end{aligned}$$

Comme $k \times \|\vec{n}'\|^2 \neq 0$, on conclut que $c = 0$ donc $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$.

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 &= \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \\ &= c \times k \times \|\vec{n}'\|^2 \end{aligned}$$

Comme $k \times \|\vec{n}'\|^2 \neq 0$, on conclut que $c = 0$ donc $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$.

On montre de même qu'il existe des réels c et d tels que $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$.

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}', \vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 &= \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \\ &= c \times k \times \|\vec{n}'\|^2 \end{aligned}$$

Comme $k \times \|\vec{n}'\|^2 \neq 0$, on conclut que $c = 0$ donc $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$.

On montre de même qu'il existe des réels c et d tels que $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Ainsi $\vec{u}$ et $\vec{v}$ sont coplanaires avec $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$

Soit $(\vec{u}, \vec{v})$ une base de $\mathcal{P}$ et $(\vec{u}', \vec{v}')$ une base de $\mathcal{P}'$.

Supposons que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires. Alors, il existe un réel $k \neq 0$ tel que $\vec{n} = k\vec{n}'$. Les vecteurs $\vec{n}'$, $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ sont non coplanaires donc il existe des réels a , b et c tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}'$. Dès lors,

$$\begin{aligned} 0 &= \vec{u} \cdot \vec{n} = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') = (a\vec{u}' + b\vec{v}' + c\vec{n}') \cdot (k\vec{n}') \\ &= (ak)(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + (bk)(\vec{v}' \cdot \vec{n}') + (ck)(\vec{n}' \cdot \vec{n}') \\ &= c \times k \times \|\vec{n}'\|^2 \end{aligned}$$

Comme $k \times \|\vec{n}'\|^2 \neq 0$, on conclut que $c = 0$ donc $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$.

On montre de même qu'il existe des réels c et d tels que $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Ainsi $\vec{u}$ et $\vec{v}$ sont coplanaires avec $\vec{u}'$ et $\vec{v}'$ donc $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$.

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$.

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$.

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$.

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}'$$

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}'$$

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}')$$

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

et

$$\vec{v} \cdot \vec{n}'$$

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

et

$$\vec{v} \cdot \vec{n}' = (c\vec{u}' + d\vec{v}') \cdot \vec{n}'$$

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

et

$$\vec{v} \cdot \vec{n}' = (c\vec{u}' + d\vec{v}') \cdot \vec{n}' = c(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + d(\vec{v}' \cdot \vec{n}')$$

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

et

$$\vec{v} \cdot \vec{n}' = (c\vec{u}' + d\vec{v}') \cdot \vec{n}' = c(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + d(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

et

$$\vec{v} \cdot \vec{n}' = (c\vec{u}' + d\vec{v}') \cdot \vec{n}' = c(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + d(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

donc $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}$.

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

et

$$\vec{v} \cdot \vec{n}' = (c\vec{u}' + d\vec{v}') \cdot \vec{n}' = c(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + d(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

donc $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}$. Comme Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$,

Réciproquement, supposons que $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$. Considérons une droite Δ de vecteur directeur $\vec{n}$. Alors, comme $\mathcal{P}$ est parallèle à $\mathcal{P}'$, il existe des réels a , b et c et d tels que $\vec{u} = a\vec{u}' + b\vec{v}'$ et $\vec{v} = c\vec{u}' + d\vec{v}'$. Comme $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}'$, on a

$$\vec{u} \cdot \vec{n}' = (a\vec{u}' + b\vec{v}') \cdot \vec{n}' = a(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + b(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

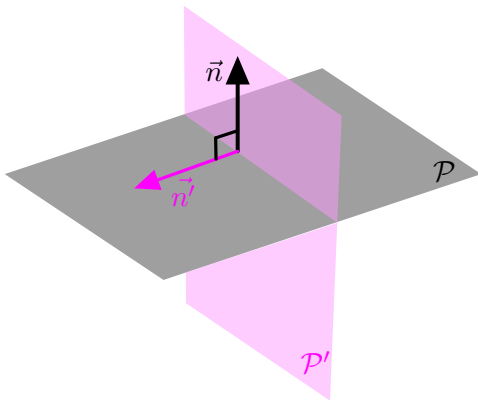
et

$$\vec{v} \cdot \vec{n}' = (c\vec{u}' + d\vec{v}') \cdot \vec{n}' = c(\vec{u}' \cdot \vec{n}') + d(\vec{v}' \cdot \vec{n}') = 0$$

donc $\vec{n}'$ est normal à $\mathcal{P}$. Comme Δ est orthogonale à $\mathcal{P}$, on déduit de la propriété précédente que $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont colinéaires.

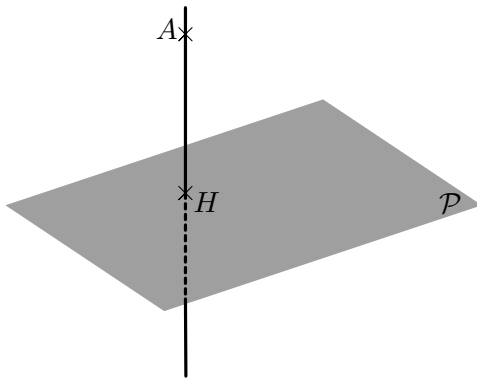
Définition 20

Soit $\mathcal{P}$ et $\mathcal{P}'$ deux plans de l'espace de vecteurs normaux respectifs $\vec{n}$ et $\vec{n}'$. On dit que $\mathcal{P}$ et $\mathcal{P}'$ sont perpendiculaires si $\vec{n}$ et $\vec{n}'$ sont orthogonaux. On note alors $\mathcal{P} \perp \mathcal{P}'$.



Propriété 21

Soit A un point et $\mathcal{P}$ un plan de l'espace. Il existe une droite et une seule passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$. Cette droite coupe le plan $\mathcal{P}$ en un point H appelé le projeté orthogonal de A sur $\mathcal{P}$.



Démonstration.

Démonstration.

Soit Δ une droite orthogonale au plan $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ la parallèle à Δ passant par A .

Démonstration.

Soit Δ une droite orthogonale au plan $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ la parallèle à Δ passant par A . Alors, Δ est bien une droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$.

Démonstration.

Soit Δ une droite orthogonale au plan $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ la parallèle à Δ passant par A . Alors, Δ est bien une droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$.

De plus, si $\mathcal{D}'$ est une autre droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$

Démonstration.

Soit Δ une droite orthogonale au plan $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ la parallèle à Δ passant par A . Alors, Δ est bien une droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$.

De plus, si $\mathcal{D}'$ est une autre droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$ alors $\mathcal{D}$ et $\mathcal{D}'$ sont parallèles (car leurs vecteurs directeurs sont colinéaires)

Démonstration.

Soit Δ une droite orthogonale au plan $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ la parallèle à Δ passant par A . Alors, Δ est bien une droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$.

De plus, si $\mathcal{D}'$ est une autre droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$ alors $\mathcal{D}$ et $\mathcal{D}'$ sont parallèles (car leurs vecteurs directeurs sont colinéaires) et passent toutes les deux par A

Démonstration.

Soit Δ une droite orthogonale au plan $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ la parallèle à Δ passant par A . Alors, Δ est bien une droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$.

De plus, si $\mathcal{D}'$ est une autre droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$ alors $\mathcal{D}$ et $\mathcal{D}'$ sont parallèles (car leurs vecteurs directeurs sont colinéaires) et passent toutes les deux par A donc $\mathcal{D} = \mathcal{D}'$. $\square$

Démonstration.

Soit Δ une droite orthogonale au plan $\mathcal{P}$ et $\mathcal{D}$ la parallèle à Δ passant par A . Alors, Δ est bien une droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$.

De plus, si $\mathcal{D}'$ est une autre droite passant par A et orthogonale à $\mathcal{P}$ alors $\mathcal{D}$ et $\mathcal{D}'$ sont parallèles (car leurs vecteurs directeurs sont colinéaires) et passent toutes les deux par A donc $\mathcal{D} = \mathcal{D}'$. $\square$

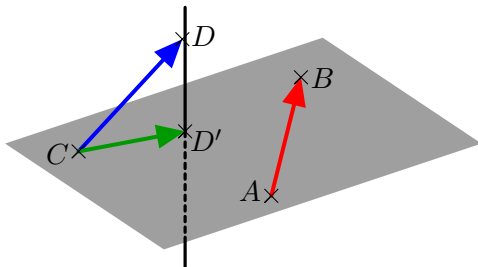
Remarque 22

Si $A \in \mathcal{P}$ alors $H = A$ i.e. A est son propre projeté orthogonal sur $\mathcal{P}$.

Propriété 23

Soit A, B, C et D quatre points non coplanaires de l'espace. On note D' le projeté orthogonal de D sur le plan (ABC) . Alors,

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'}.$$



Démonstration.

Démonstration.

Grâce à la relation de Chasles,

Démonstration.

Grâce à la relation de Chasles,

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD}$$

Démonstration.

Grâce à la relation de Chasles,

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot (\overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{D'D})$$

Démonstration.

Grâce à la relation de Chasles,

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot (\overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{D'D}) = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{D'D}$$

Démonstration.

Grâce à la relation de Chasles,

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot (\overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{D'D}) = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{D'D} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'}$$

car $\overrightarrow{DD'}$ est normal au plan (ABC)

Démonstration.

Grâce à la relation de Chasles,

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot (\overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{D'D}) = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{D'D} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'}$$

car $\overrightarrow{DD'}$ est normal au plan (ABC) donc orthogonal au vecteur $\overrightarrow{AB}$.

Démonstration.

Grâce à la relation de Chasles,

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = \overrightarrow{AB} \cdot (\overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{D'D}) = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'} + \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{D'D} = \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD'}$$

car $\overrightarrow{DD'}$ est normal au plan (ABC) donc orthogonal au vecteur $\overrightarrow{AB}$. □

Remarque 24

L'intérêt de la proposition précédente réside dans le fait que D' appartient au plan (ABC) donc les points A , B , C et D' sont coplanaires.